

BAB V PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil penelitian yang dilakukan pada kerusakan ekskavator menggunakan metode forward chaining, maka dapat disimpulkan sebagai berikut:

1. Telah berhasil merancang aplikasi sistem pakar identifikasi kerusakan ekskavator dengan metode forward chaining berbasis web.
2. Berdasarkan hasil pengujian keakuratan sistem menunjukkan tingkat akurasi sebesar 70% dengan menggunakan 10 data uji coba.
3. Berdasarkan hasil pengujian black box maka dapat disimpulkan bahwa sistem yang dirancang telah berfungsi dengan baik dan sesuai yang diharapkan.

5.2 Saran

Sistem yang dibangun oleh penulis memiliki banyak kekurangan, maka dari itu diperlukan saran untuk pertimbangan dalam pengembangan sistem, yaitu:

1. Sistem hanya dapat mengidentifikasi kerusakan pada mesin ekskavator, sehingga untuk penelitian berikutnya disarankan untuk menambah kerusakan yang terjadi pada ekskavator.
2. Sistem hanya menggunakan 1 pakar, diharapkan untuk menggunakan lebih dari 1 pakar untuk bisa mendapatkan data data yang lebih valid.