

BAB 5

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil dan pembahasan yang telah diuraikan diatas, maka dapat dibuat kesimpulan sebagai berikut:

1. Alat pelacak (*gps tracker*) bisa dibuat dengan menggunakan kombinasi antara modul sim800l, modul *gps neo6m*, dan mikrokontroler arduino uno. Detail kombinasi antara modul sim800l, modul *gps neo6m* dan mikrokontroler arduino uno sudah peneliti paparkan diatas.
2. Cara melacak kendaraan pada sistem pemantauan kendaraan ini bisa dilakukan dengan menggunakan *smartphone*. Selanjutnya *user* tinggal mengaplikasikan *smartphone* agar mengirimkan sms berisi kata "lacak" ke nomor yang terpasang pada alat pelacak (*gps tracker*). Nantinya *user* akan mendapat sms balasan berisi *link* url yang mana *link* tersebut jika di klik akan mengarahkan *user* ke lokasi kendaraan.
3. Peneliti telah berhasil merancang sistem pemantauan kendaraan, yang mana rancangan tersebut sudah diuji fungsionalitasnya sebanyak 15 kali dan memberikan hasil yang sangat baik.

5.2 Saran

Rancangan sistem pemantauan kendaraan ini masih jauh dari kesempurnaan. Untuk menciptakan sebuah rancangan sistem pemantauan kendaraan yang baik tentu perlu dilakukan pengembangan lebih lanjut.

Berikut merupakan saran dari peneliti yang mungkin dapat meningkatkan kinerja atau manfaat dari rancangan sistem pemantauan kendaraan ini:

1. Pengembangan lebih lanjut terkait sumber daya pada rancangan. Agar alat yang telah dirancang dapat beroperasi lebih lama.
2. Adanya rancangan sirkuit PCB yang dapat menyatukan semua komponen, sehingga rancangan lebih meminimalkan ukuran alat.

