

**IMPLEMENTASI SMART KONTROL PADA SLIDER KAMERA
DENGAN MENGGUNAKAN MIKROKONTROLER
ARDUINO UNO**

SKRIPSI



disusun oleh

**ILHAM
14.11.8019**

**PROGRAM SARJANA
PROGRAM STUDI INFORMATIKA
FAKULTAS ILMU KOMPUTER
UNIVERSITAS AMIKOM YOGYAKARTA
YOGYAKARTA
2017**

**IMPLEMENTASI SMART KONTROL PADA SLIDER KAMERA
DENGAN MENGGUNAKAN MIKROKONTROLER
ARDUINO UNO**

SKRIPSI

untuk memenuhi sebagian persyaratan
mencapai gelar Sarjana
pada Program Studi Informatika



disusun oleh

ILHAM

14.11.8019

**PROGRAM SARJANA
PROGRAM STUDI INFORMATIKA
FAKULTAS ILMU KOMPUTER
UNIVERSITAS AMIKOM YOGYAKARTA
YOGYAKARTA
2017**

PERSETUJUAN

SKRIPSI

IMPLEMENTASI SMART KONTROL PADA SLIDER KAMERA DENGAN MENGGUNAKAN MIKROKONTROLER ARDUINO UNO

yang dipersiapkan dan disusun oleh

ILHAM

14.11.8019

telah disetujui oleh Dosen Pembimbing Skripsi
pada tanggal 5 Mei 2017

Dosen Pembimbing,


Drs. Asro Nasiri, M.Kom

NIK. 190302152

PENGESAHAN

SKRIPSI

IMPLEMENTASI SMART KONTROL PADA SLIDER KAMERA DENGAN MENGGUNAKAN MIKROKONTROLER ARDUINO UNO

yang dipersiapkan dan disusun oleh

ILHAM

14.11.8019

telah dipertahankan di depan Dewan Pengaji
pada tanggal 14 November 2017

Susunan Dewan Pengaji

Nama Pengaji

Barka Satya, M.Kom
NIK. 190302126

Tanda Tangan



Anggit Dwi Hartanto, M.Kom
NIK. 190302163

Drs. Asro Nasiri, M.Kom
NIK. 190302152

Skripsi ini telah diterima sebagai salah satu persyaratan
untuk memperoleh gelar Sarjana Komputer
Tanggal 20 November 2017



PERNYATAAN

Saya yang bertandatangan dibawah ini menyatakan bahwa, skripsi ini merupakan karya saya sendiri (ASLI), dan isi dalam skripsi ini tidak terdapat karya yang pernah diajukan oleh orang lain untuk memperoleh gelar akademis di suatu institusi pendidikan tinggi manapun, dan sepanjang pengetahuan saya juga tidak terdapat karya atau pendapat yang pernah ditulis dan/atau diterbitkan oleh orang lain, kecuali yang secara tertulis diacu dalam naskah ini dan disebutkan dalam daftar pustaka.

Segala sesuatu yang terkait dengan naskah dan karya yang telah dibuat adalah menjadi tanggungjawab saya pribadi.

Yogyakarta, 20 November 2017



ILHAM
NIM. 14.11.8019

MOTTO

- Kebanyakan dari kita tidak mensyukuri apa yang sudah kita miliki, tetapi kita selalu menyesali apa yang belum kita capai. – **Schopenhauer**
- Orang-orang hebat di bidang apapun bukan baru bekerja karena mereka terinspirasi, namun mereka menjadi terinspirasi karena mereka lebih suka bekerja. Mereka tidak menyia-nyiakan waktu untuk menunggu inspirasi.
– **Ernest Newman**
- Keberhasilan adalah kemampuan untuk melewati dan mengatasi dari satu kegagalan ke kegagalan berikutnya tanpa kehilangan semangat.
– **Winston Churchill**
- Pendidikan merupakan senjata paling ampuh yang bisa kamu gunakan untuk mengubah dunia. – **Nelson Mandela**

PERSEMBAHAN

1. Ucapan terima kasih untuk Allah subhanahu wa ta'ala dan junjungan seluruh umat Muhammad shallallahu alaihi wa sallam, mungkin saya bukanlah hamba yang sempurna untukMu, saya hanya ingin berterima kasih untuk rezeki pendidikan yang Engkau berikan kepada hamba, semoga pendidikan yang hamba terima dapat hamba jadikan bekal untuk mencari ridho dan pahala dari Mu.
2. Untuk kedua orang tua saya yang paling saya sayangi dan cintai, yang selalu memberikan semangat, dan dukungan ke saya, walaupun kita susah kalian tidak pernah menyerah dan terus berusaha memberikan yang terbaik untuk saya, mungkin anakmu ini tidak akan bisa membalas semua jasa-jasa kalian, tapi saya selalu berharap bisa membahagiakan kalian, semoga kalian selalu di berikan kesehatan, kemudahan, keberkahan oleh Allah SWT.
3. Terimakasih untuk kakak dan adik saya, yang selalu memberi semangat untuk saya, yang selalu mengarahkan saya ke yang terbaik, yang selalu mendukung saya, semoga kalian selalu diberikan kesehatan dan kesuksesan oleh Allah SWT.
4. Terimakasih untuk pacar saya Maulani Dewi Sara Aulia yang selalu memberi semangat dan dukungan saat saya sedang sulit, sedih, bingung, stres dan masih banyak lagi, kamu selalu ada untukku, semoga kita selalu bersama.
5. Terimakasih untuk teman saya Levi Yolanza, yang selalu berbagi ilmunya kepada saya, dan selalu membantu saya, dalam hal apapun, semoga kamu selalu diberikan kesehatan, keberkahan serta kesuksesan oleh Allah SWT.
6. Untuk mereka keluarga besar Padang Bersatu X Solok in jogja, terimakasih menjadi keluarga baru saya di Yogyakarta, Ilham Setiawan, Ahmad Iqbal, Rahmad H, Hafiz Maulana, Alan ridho, Devanda bastian, Adhe Van Rusli, Kevin Arjuna, Randi, Rainza Indra T, Rizki Agus P, iing

mania (Ilham Osmon), Raka Merdeka, Gebby, Debby, Ihsan, Agung, Tryan, dan seluruh keluarga Padang.

7. Terimakasih untuk young ALEX & Teguh yang selalu memberi saya semangat.
8. Terimakasih untuk Baluik (M.Iqbal) telah menemani saat ujian skripsi dan pengambilan video sebelum ujian berlangsung.
9. Terimakasih untuk Cewek Ajo (Novia Ramadhani) telah meminjamkan laptopnya untuk ujian skripsi.
10. Terimakasih untuk bapak kos sumarno mudo purnomo dan teman saya kikik yang telah meminjamkan peralatannya untuk penyelesaian alat saya, semoga kalian selalu diberikan keberkahan dan hidayah oleh Allah SWT.
11. Untuk teman-teman saya dari kelas TI-07, terimakasih telah menjadi teman yang gokil, semoga kalian bisa cepat wisuda, kalian benar-benar luar biasa, susasana kelas yang terasa aneh, yang menjadikan kenangan yang tidak terlupakan.
12. Terimakasih untuk Mantan-mantan saya yang telah menghancurkan hidup saya, Via, Dhitha, Sinta, Chelsy, dan Anggi, karena kalian aku terus bersemangat dan tidak pernah menyerah menjadi lebih baik, untuk membuat kalian menyesal.
13. Terimakasih untuk pak e (angkringan) & A'A (Burjo) yang selalu menyediakan makanan saat saya lapar dengan harga terjangkau, semoga kedepannya makin sukses.
14. Terimakasih untuk Bu Dhe, yang telah menginzinkan saya tinggal di rumahnya, saat masih belum ada kos, semoga bu dhe selalu di berikan kesehatan dan keberkahan oleh Allah SWT.

KATA PENGANTAR

Puji dan syukur kehadirat Allah subhanahu wa ta'ala atas seluruh nikmat yang masih Ia berikan hingga detik ini, tak lupa pula shalawat kepada nabi besar junjungan seluruh umat Muhammad shallallahu alaihi wa sallam yang semoga pada akhir dari cerita kita di dunia ini kita dapat melihatnya walau dari kejauhan di syurgaNya Allah.

Skripsi dengan judul “**IMPLEMENTASI SMART KONTROL PADA SLIDER KAMERA DENGAN MENGGUNAKAN MIKROKONTROLER ARDUINO UNO**” ini merupakan bagian dari syarat utama yang harus dipenuhi untuk mencapai jenjang Sarjana Komputer (S.Kom) pada kampus terpadu Universitas Amikom Yogyakarta. Atas terselesaiannya penulisan skripsi ini maka penulis ingin berterima kasih kepada :

1. Prof. Dr. M. Suyanto, MM. Sebagai rektor dari Universitas Amikom Yogyakarta
2. Bapak Asro Nasiri, Drs, M.Kom sebagai pembimbing saya dalam proses penulisan skripsi ini
3. Bapak Barka Satya, M.Kom dan Bapak Anggit Dwi Hartanto, M.Kom selaku penguji pada ujian skripsi saya
4. Seluruh Dosen Universitas Amikom Yogyakarta yang telah membagikan ilmunya kepada saya

Yogyakarta, 20 November 2017

ILHAM

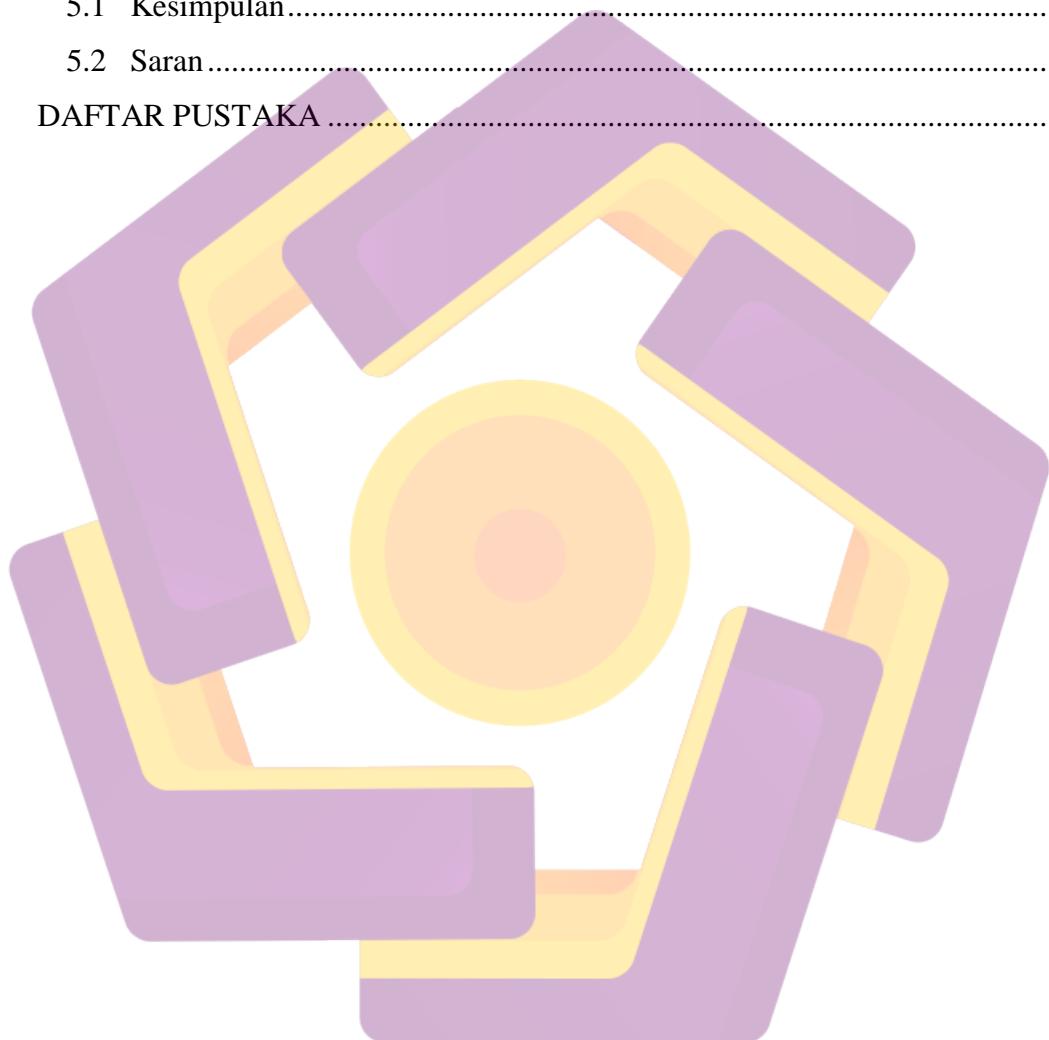
DAFTAR ISI

JUDUL	i
PERSETUJUAN	ii
PENGESAHAN	iii
PERNYATAAN.....	iv
MOTTO.....	v
PERSEMAHAN	vi
KATA PENGANTAR	viii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR TABEL.....	xiii
DAFTAR GAMBAR	xiv
INTISARI.....	xviii
ABSTRACT	xix
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang.....	1
1.2 Rumusan Masalah	2
1.3 Batasan Masalah.....	2
1.4 Tujuan Penelitian.....	3
1.5 Sistematika Penulisan	3
BAB II LANDASAN TEORI	5
2.1 Tinjauan Pustaka	5
2.2 <i>Arduino</i>	7
2.2.1 Pengertian <i>Arduino</i>	7
2.2.2 Pengertian <i>Arduino Uno</i>	8
2.2.3 Catu Daya	10
2.2.4 Memory	11
2.2.5 <i>Input</i> dan <i>Output</i>	11
2.2.6 Komunikasi <i>Arduino Uno</i>	12

2.2.7 <i>Software Arduino Uno</i>	13
2.3 Motor Penggerak	14
2.3.1 Motor <i>Stepper</i>	14
2.3.1.1 Prinsip Kerja Motor <i>Stepper</i>	15
2.3.1.2 Jenis-Jenis Motor <i>Stepper</i>	16
2.4 Kontroler.....	20
2.4.1 <i>Bluetooth</i>	20
2.4.1.1 Cara Kerja <i>Bluetooth</i>	21
2.4.1.2 Kelebihan dan Kekurangan <i>Bluetooth</i>	21
2.4.2 <i>Smartphone Berbasis Android</i>	22
BAB III ANALISIS DAN PERANCANGAN	26
3.1 Deskripsi Umum.....	26
3.2 Analisis Kebutuhan Sistem.....	28
3.2.1 Analisis Kebutuhan Fungsional.....	29
3.2.2 Analisis Kebutuhan Non Fungsional.....	29
3.2.2.1 Kebutuhan Perangkat Keras (<i>Hardware</i>)	29
3.2.2.2 Kebutuhan Perangkat Lunak (<i>Software</i>)	31
3.3 Perancangan Perangkat Keras (<i>Hardware</i>)	31
3.3.1 <i>Slider</i>	31
3.3.1.1 Perancangan <i>Slider</i>	32
3.3.1.2 Cara Kerja <i>Slider</i>	33
3.3.2 Komponen dan Rangkaian Elektronika.....	34
3.3.2.1 Motor <i>Stepper 12V</i>	34
3.3.2.2 Motor <i>Stepper 5V</i>	35
3.3.2.3 <i>Relay</i>	37
3.3.2.4 <i>Bluetooth</i>	38
3.3.2.5 Rangkaian Keseluruhan	39
3.4 Perancangan Perangkat Lunak (<i>Software</i>).....	40
3.4.1 Perancangan Tampilan Tatap Muka (<i>Interface</i>).....	40
BAB IV IMPLEMENTASI DAN PEMBAHASAN	44
4.1 <i>Interface Controller</i>	44

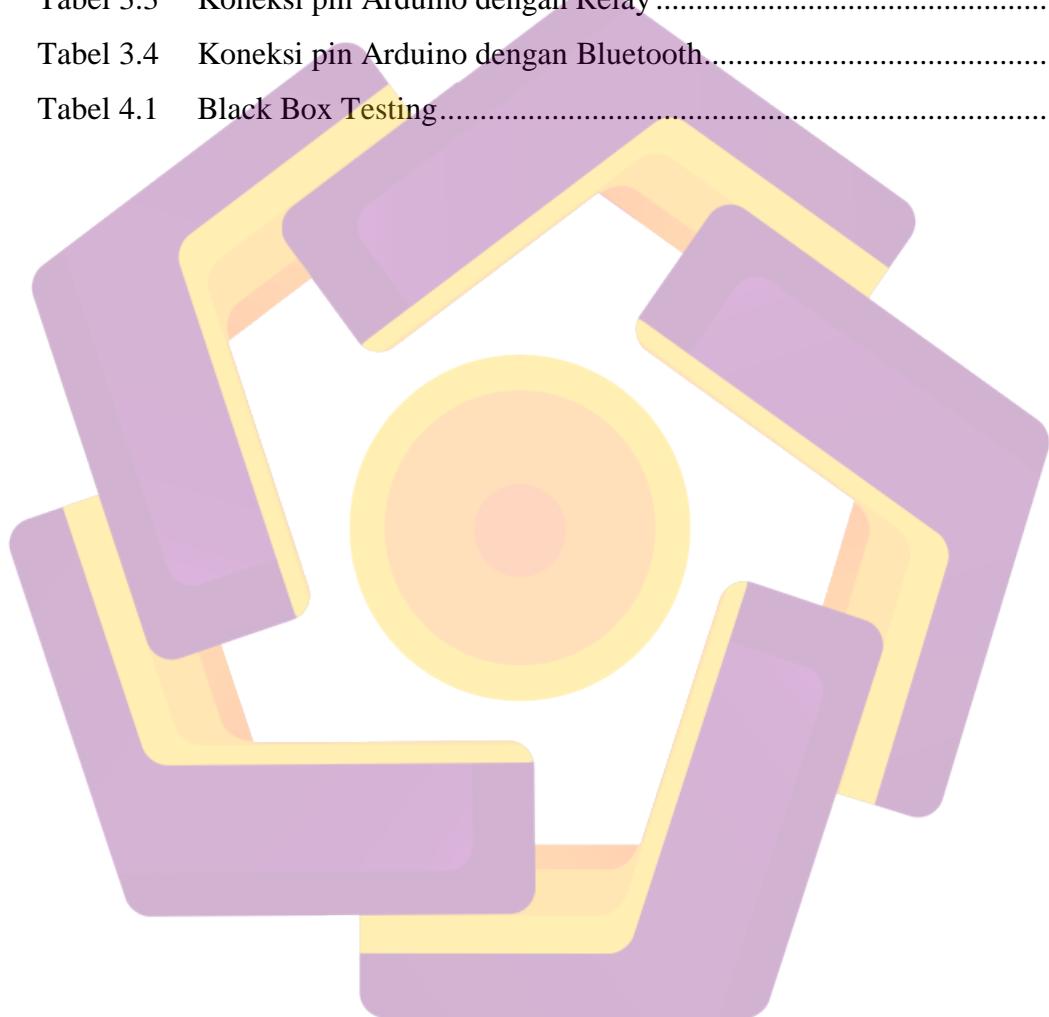
4.1.1	<i>Splash Screen</i>	44
4.1.1.1	Tampilan <i>Splash Screen</i>	45
4.1.1.2	<i>Blocks Splash Screen</i>	45
4.1.1.3	Hasil <i>Splash Screen</i>	46
4.1.2	Halaman Utama	47
4.1.2.1	Tampilan Halaman Utama.....	47
4.1.2.2	<i>Blocks Halaman Utama</i>	48
4.1.2.3	Hasil Halaman Utama.....	52
4.1.3	Halaman <i>Slider</i>	54
4.1.3.1	Tampilan Halaman <i>Slider</i>	54
4.1.3.2	<i>Blocks Halaman Slider</i>	55
4.1.3.3	Hasil Halaman <i>Slider</i>	58
4.1.4	Halaman <i>Slider +Rotation</i>	59
4.1.4.1	Tampilan Halaman <i>Slider +Rotation</i>	59
4.1.4.2	<i>Blocks Halaman Slider +Rotation</i>	60
4.1.4.3	Hasil Halaman <i>Slider +Rotation</i>	64
4.1.5	Halaman <i>Hyperlapse</i>	64
4.1.5.1	Tampilan Halaman <i>Hyperlapse</i>	64
4.1.5.2	<i>Blocks Halaman Hyperlapse</i>	65
4.1.5.3	Hasil Halaman <i>Hyperlapse</i>	69
4.1.6	Halaman <i>Timelapse</i>	70
4.1.6.1	Tampilan Halaman <i>Timelapse</i>	70
4.1.6.2	<i>Blocks Halaman Timelapse</i>	71
4.1.6.3	Hasil Halaman <i>Timelapse</i>	74
4.2	Sistem Mikrokontroler.....	75
4.2.1	Pengenalan Port <i>Arduino</i>	75
4.2.2	Pembuatan Fungsi Terima Data	75
4.2.3	Pembuatan Eksekusi	77
4.3	Implementasi	77
4.3.1	Kontroler.....	78
4.3.2	<i>Slider</i>	81

4.4 Pengujian Sistem	83
4.4.1 <i>White Box Testing</i>	83
4.4.2 <i>Black Box Testing</i>	83
4.5 Panduan Pengguna.....	89
BAB V PENUTUP.....	91
5.1 Kesimpulan.....	91
5.2 Saran	92
DAFTAR PUSTAKA	93



DAFTAR TABEL

Tabel 2.1	Deskripsi Arduino Uno	9
Tabel 3.1	Koneksi pin Arduino dengan motor stepper 12v	35
Tabel 3.2	Koneksi pin Arduino dengan motor stepper 5v	36
Tabel 3.3	Koneksi pin Arduino dengan Relay	38
Tabel 3.4	Koneksi pin Arduino dengan Bluetooth.....	39
Tabel 4.1	Black Box Testing.....	84



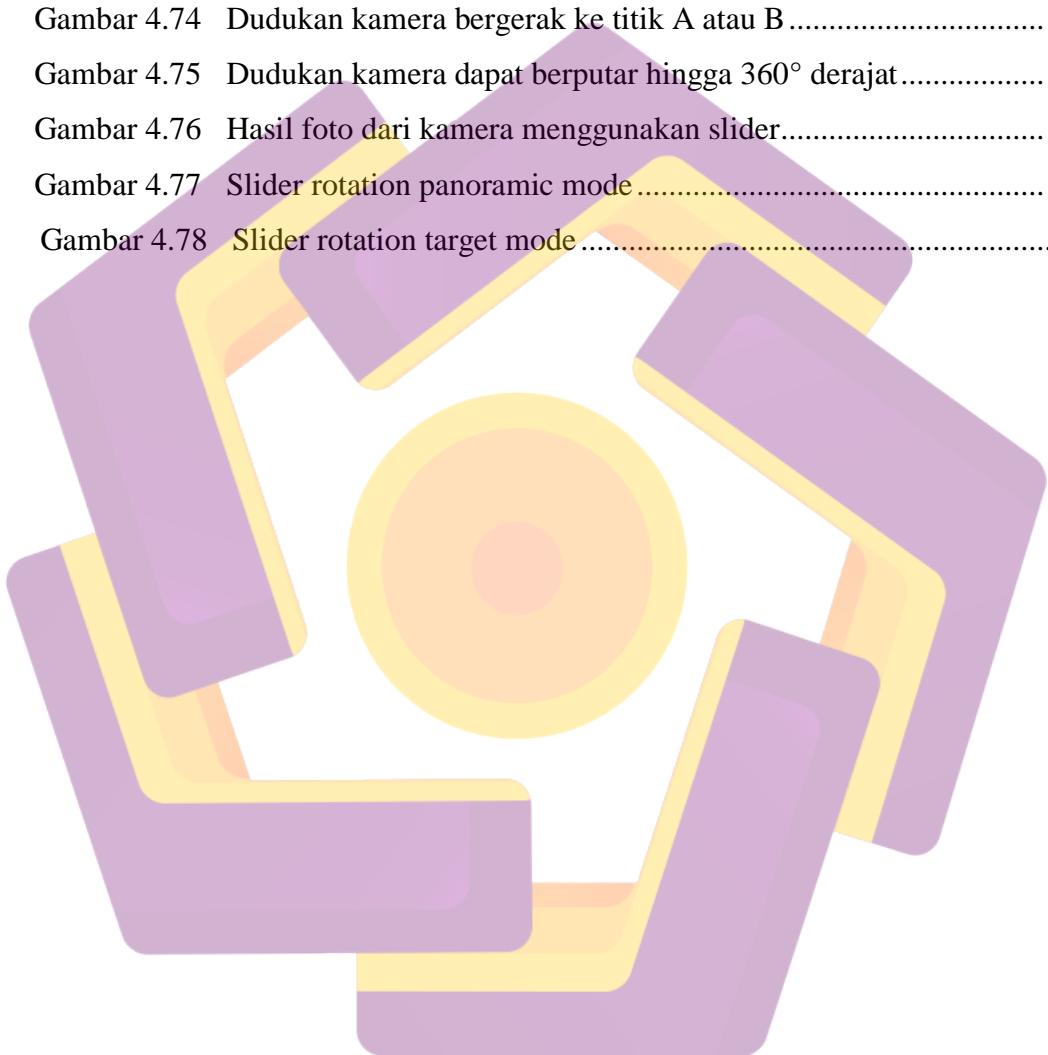
DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1	Board Arduino Uno.....	8
Gambar 2.2	Kabel USB Board Arduino Uno	9
Gambar 2.3	Tampilan IDE Arduino dengan sebuah sketch.....	14
Gambar 2.4	Prinsip kerja motor Stepper.....	16
Gambar 2.5	Motor Stepper VR	17
Gambar 2.6	Motor Stepper PM.....	17
Gambar 2.7	Motor Stepper HB	18
Gambar 2.8	Motor Stepper dengan lilitan unipolar	19
Gambar 2.9	Motor Stepper dengan lilitan bipolar	20
Gambar 2.10	Google trends (mei 2017).....	23
Gambar 3.1	Flowchart sistem secara keseluruhan	28
Gambar 3.2	Rancangan Slider	32
Gambar 3.3	Cara kerja Slider.....	33
Gambar 3.4	Komunikasi Slider.....	34
Gambar 3.5	Rangkaian Arduino dengan Motor stepper 12v	34
Gambar 3.6	Rangkaian Arduino dengan Motor stepper 5v	36
Gambar 3.7	Rangkaian Arduino dengan Relay	37
Gambar 3.8	Rangkaian Arduino dengan Bluetooth.....	38
Gambar 3.9	Rangkaian secara keseluruhan	39
Gambar 3.10	Tampilan Halaman Slider	41
Gambar 3.11	Tampilan Halaman Slider + Rotation	42
Gambar 3.12	Tampilan Halaman Hyperlapse	42
Gambar 3.13	Tampilan Halaman Timelapse	43
Gambar 4.1	Tampilan Splash Screen.....	45
Gambar 4.2	Blocks Splash Screen	46
Gambar 4.3	Hasil Splash Screen.....	46
Gambar 4.4	Tampilan halaman utama	47
Gambar 4.5	Blocks koneksi Bluetooth	48
Gambar 4.6	Blocks menu Slider	49

Gambar 4.7	Blocks menu Slider + Rotation	49
Gambar 4.8	Blocks menu Timelapse	50
Gambar 4.9	Blocks menu Hyperlapse.....	51
Gambar 4.10	Blocks menutup aplikasi	51
Gambar 4.11	Hasil halaman utama.....	52
Gambar 4.12	Hasil koneksi bluetooth.....	52
Gambar 4.13	Hasil menu	53
Gambar 4.14	Hasil menutup aplikasi	53
Gambar 4.15	Tampilan halaman Slider	54
Gambar 4.16	Blocks pengaturan kecepatan Slider	55
Gambar 4.17	Blocks tombol left Slider	55
Gambar 4.18	Blocks tombol right Slider	56
Gambar 4.19	Blocks tombol loop Slider.....	56
Gambar 4.20	Blocks A > B Slider	56
Gambar 4.21	Blocks A < B Slider	57
Gambar 4.22	Blocks shutter Slider	57
Gambar 4.23	Blocks Go to A Slider	57
Gambar 4.24	Blocks Go to B Slider	58
Gambar 4.25	Blocks Stop Slider.....	58
Gambar 4.26	Hasil halaman Slider	59
Gambar 4.27	Tampilan Halaman Slider + Rotation	60
Gambar 4.28	Blocks kecepatan Slider + Rotation	60
Gambar 4.29	Blocks Tombol Left Slider + Rotation.....	61
Gambar 4.30	Blocks Tombol Right Slider + Rotation	61
Gambar 4.31	Blocks Tombol Loop Slider + Rotation.....	61
Gambar 4.32	Blocks Tombol A > B Slider + Rotation.....	62
Gambar 4.33	Blocks Tombol A < B Slider + Rotation.....	62
Gambar 4.34	Blocks Shutter Slider + Rotation	62
Gambar 4.35	Blocks Go to A Slider + Rotation	63
Gambar 4.36	Blocks Go to B Slider + Rotation	63
Gambar 4.37	Blocks Stop Slider + Rotation.....	63

Gambar 4.38	Hasil halaman Slider + Rotation	64
Gambar 4.39	Tampilan Halaman Hyperlapse.....	65
Gambar 4.40	Blocks pengaturan kecepatan Hyperlapse.....	66
Gambar 4.41	Blocks pengaturan delay Hyperlapse	66
Gambar 4.42	Blocks tombol left Hyperlapse.....	66
Gambar 4.43	Blocks tombol right Hyperlapse.....	67
Gambar 4.44	Blocks tombol loop Hyperlapse	67
Gambar 4.45	Blocks Go to A Rotation left Hyperlapse	67
Gambar 4.46	Blocks Go to B Rotation right Hyperlapse	68
Gambar 4.47	Blocks Shutter Hyperlapse	68
Gambar 4.48	Blocks Go to A Hyperlapse.....	68
Gambar 4.49	Blocks Go to B Hyperlapse	69
Gambar 4.50	Blocks Stop Hyperlapse	69
Gambar 4.51	Hasil halaman Hyperlapse.....	70
Gambar 4.52	Tampilan halaman Timelapse	71
Gambar 4.53	Blocks pengaturan kecepatan Timelapse	71
Gambar 4.54	Blocks pengaturan delay Timelapse.....	72
Gambar 4.55	Blocks tombol left Timelapse	72
Gambar 4.56	Blocks tombol right Timelapse	72
Gambar 4.57	Blocks tombol stop Timelapse	72
Gambar 4.58	Blocks tombol Timelapse left	73
Gambar 4.59	Blocks tombol Timelapse right	73
Gambar 4.60	Blocks shutter Timelapse	74
Gambar 4.61	Hasil halaman Timelapse	74
Gambar 4.62	Sourcecode port Arduino	75
Gambar 4.63	Fungsi terima data	76
Gambar 4.64	Sourcecode eksekusi	77
Gambar 4.65	Tampilan awal.....	78
Gambar 4.66	Menu Slider.....	79
Gambar 4.67	Menu Slider + Rotation.....	79
Gambar 4.68	Menu Hyperlapse	80

Gambar 4.69	Menu Timelapse.....	80
Gambar 4.70	Slider tampak kiri.....	81
Gambar 4.71	Slider tampak kanan.....	81
Gambar 4.72	dudukan kamera pada slider.....	82
Gambar 4.73	Rangkaian mikrokontroler	82
Gambar 4.74	Dudukan kamera bergerak ke titik A atau B	88
Gambar 4.75	Dudukan kamera dapat berputar hingga 360° derajat.....	88
Gambar 4.76	Hasil foto dari kamera menggunakan slider.....	88
Gambar 4.77	Slider rotation panoramic mode	89
Gambar 4.78	Slider rotation target mode	89



INTISARI

Kemajuan teknologi saat ini sudah memberikan banyak sekali kemudahan terhadap masyarakat, terutama dibidang fotografi dan videografi, untuk membuat sebuah gambar bergerak yang stabil dibutuhkan sebuah alat yaitu *slider*, fungsi dari *slider* adalah untuk memperhalus pengambilan gambar bergerak dan juga stabil, tetapi *slider* tersebut masih digerakkan secara manual menggunakan tenaga manusia, dan tentu ini menjadi sebuah masalah jika pengambilan gambar dalam jangka waktu yang panjang, sehingga gambar yang dihasilkan tidak maksimal, dikarenakan pergerakan *slider* tergantung kepada pengguna.

Dengan penambahan motor *stepper* sebagai penggerak dapat membantu *slider* tersebut bergerak, dan untuk mengatur pergerakan *slider* di butuhkan sebuah alat yaitu mikrokontroler. Pada penelitian ini menggunakan *Arduino Uno* untuk mengontrol semua piranti yang ada pada *slider*, seperti motor *stepper* 12v, motor *stepper* 5v, *relay*, *bluetooth hc-05* dan juga di tambahkan piranti kontroler menggunakan *smartphone android*. Selain itu *slider* dilengkapi dengan beberapa fitur seperti pergerakan *slider* kekiri atau kekanan, kamera berputar kekiri atau kekanan hingga 360° derajat, *slider* bergerak kekiri atau kekanan sambil kamera berputar, kamera dapat mengambil gambar, fitur *timelapse* dan *hyperlapse*, dengan adanya beberapa fitur tersebut, sehingga dapat mempermudah pengguna dalam mengontrol *slider*.

Hasil dari penelitian ini semua komponen bekerja sesuai dengan yang diharapkan, akan tetapi ada beberapa kekurangan pada perangkat *slider*, penggunaan *bearing linear* sebagai roda untuk dudukan *slider* mewajibkan rel *slider* harus bersih dari debu, jika tidak pergerakan dudukan *slider* tidak halus, penggunaan *stainless steel* sebagai rel membuat *slider* terasa lebih berat dari *slider* pada umumnya dan perekaman video menjadi terganggu akibat suara pergesekkan antara *bearing linear* dan *stainless steel* pada *slider* dan juga suara yang dihasilkan oleh motor *stepper*.

Kata Kunci: *Slider, Arduino Uno, Mikrokontroler, Android*

ABSTRACT

Nowadays, the technological advancements provide a great deal of convenience to the public, especially in the field of photography and videography, to create a stable moving image required by a slider tool. The function of the slider is to smooth the shots moving and also stable, but the slider is still moved manually using human power of course this becomes a problem if the shooting in a long time, so the result of the image is not maximal, because the slider movement depends on the user power.

Therefore for the addition in a stepper motor itself can help the slider move and to adjust the slider movement needed a tool which are called microcontroller. In this research using Arduino Uno to control all existing devices on the slider, such as stepper motor 12v, 5v stepper motor, relay, bluetooth hc-05 and android smartphone as device controller. Other than that, the slider is equipped with several features such as the left or right slider movement, the camera rotates left or right to 360 ° degrees, the slider moves left or right while the camera is rotating, the camera can take pictures, timelapse and hyperlapse features, the presence of features can make easier for users to control the slider.

The results of this research all components work as expected, but there are some shortcomings in the slider device, using linear bearings as wheels for the slider holder requires the slider rails to be clean of dust, otherwise the movement of the slider holder is not smooth, the use of stainless steel as rail making the slider feel heavier than the slider in general and the video recording becomes disrupted due to the sound of bending between the linear bearing and stainless steel on the slider also the sound generated by the stepper motor.

Keyword: Slider,Arduino Uno,Mikrokontroler,Android