

BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil penelitian yang telah dilakukan didapat kesimpulan sebagai berikut.

1. Alat pemberi pakan ternak secara otomatis menggunakan SMS telah berhasil dirancang dan dibuat dengan menggunakan mikrokontroler Arduino Uno dengan penggerak berupa servo sebagai penggerak pintu pakan dan dilengkapi motor DC sebagai *Travelator* serta module SIM sebagai pengirim dan penerima SMS saat keseluruhan alat sudah siap bekerja. Keseluruhan sistem ini saling terintegrasi sehingga salah terganggu/*error* maka alat ini tidak akan berfungsi dengan baik.
2. Hasil pengujian servo menunjukkan terdapat error atau selisih antara derajat. Tetapi derajat yang terukur masih mendekati dengan derajat yang sebenarnya. Motor sarvo ini digunakan pada saat alat melakukan pemberian pakan dengan cara membuka pintu.
3. Testing sistem alat secara keseluruhan menunjukkan bahawa alat dapat menjalankan semua fungsinya yaitu perputaran derajat sesuai dengan yang diinginkan, memberikan pakan menggunakan motor servo sebagai pembuka pintu pakan, menggerakkan *travelator* menggunakan motor DC untuk menggeser makanan, dan module SIM900a untuk mengirim dan menerima perintah dari pengguna ke seluruh alat.

5.2 Saran

Adapun saran yang disampaikan penerliti sebagai berikut :

1. Untuk hasil maksimum sebaiknya peletakkan komponennya lebih tepat.
2. Perlu adanya pengembangan agar mikrokontroler yang sudah dibuat atau yang akan dibuat oleh peneliti selanjutnya dapat digunakan lebih tepat waktu pada saat pemberian pakan pada ternak.
3. Untuk efektifitas alat sebaiknya menggunakan bahan yang lebih kuat.

