

## BAB V

### PENUTUP

#### 5.1 Kesimpulan

Berdasarkan penelitian yang dilakukan mengenai *Random Forest* dan *K-nearest neighbour*, dapat disimpulkan bahwa:

1. Dalam hal akurasi dan presisi, model Random Forest memiliki performa yang lebih baik daripada model kNN.
2. Dalam hal membedakan kelas positif dan negatif pada data pengujian, model Random Forest memiliki performa yang lebih baik dibandingkan dengan model kNN. Berdasarkan nilai ROC-AUC yang lebih tinggi.
3. Dengan penghitungan selisih tiap metriks tersebut menghasilkan selisih tiap metriks yang berbeda sebagai berikut:
  - a) Akurasi: Random Forest memiliki skor 95,33% sedangkan KNN memiliki skor 91,96%. Perbedaannya adalah sebesar 3,37%.
  - b) Presisi: Random Forest memiliki skor 99,35% sedangkan KNN memiliki skor 95,07%. Perbedaannya adalah sebesar 4,28%.
  - c) Recall: Random Forest memiliki skor 95,46% sedangkan KNN memiliki skor 95,68%. Perbedaannya adalah sangat kecil, hanya sebesar 0,22%.
  - d) F1-score: Random Forest memiliki skor 97% sedangkan KNN memiliki skor 95%. Perbedaannya adalah sebesar 2%.

Kemudian setelah menghitung rata – rata selisih tiap metriks kemudian menghitung keseluruhan rata-rata metriks tersebut dengan menjumlahkan tiap selisih metriks dan dibagi menjadi 4 berdasarkan jumlah metriks evaluasi yang digunakan, mendapatkan hasil 2,47%

Berdasarkan keseluruhan metriks evaluasi yang sudah dilakukan dapat disimpulkan bahwa kinerja random forest lebih baik dibandingkan K-nearst neighbour dalam klasifikasi data.

## 5.2 Saran

Adapun saran yang bisa ditujukan pada penelitian ini ataupun penelitian selanjutnya jika penelitian selanjutnya mengambil topik yang serupa adalah sebagai berikut :

1. Membuat variasi yang lebih banyak pada dataset supaya pola penelitian yang dilakukan menciptakan hasil yang lebih baik.
2. Melakukan pengembangan lebih jauh dalam proses klasifikasi data tersebut seperti menggunakan API dalam membuat hasil evaluasi.

Menerapkan algoritma lain yang dapat membuat variasi lebih banyak dalam klasifikasi

